

北京公路学会信息

2026年第7期 (总第389期)

北京公路学会

2026年6月9日

北京公路学会成功举办 2026车路协同与安全驾驶国际交流论坛活动

2026年6月3日-4日，上海国际交通工程、智能交通技术与设施展览会（INTERTRAFFIC CHINA 2026）期间，由北京公路学会举办的“2026车路协同与安全驾驶国际交流论坛”在上海汽车会展中心隆重举行。本次活动汇聚行业专家、企业代表和国际组织嘉宾，围绕车路协同技术创新、自动驾驶安全发展、产业实践落地等前沿议题展开深度交流，为智能交通高质量发展搭建了高水平对话平台。

本次活动于6月4日13:30正式开启，吸引了众多交通领域从业者、科研人员与企业代表到场参与。活动伊始，首先由北京公路学会秘书长张骥发表致辞，对论坛的活动背景与核心目的进行介绍，强调车路协同与安全驾驶是推动智能交通体系建设、提升道路通行效率与安全水平的关键抓手，期待本次活动能为行业带来新思路、新启发。



(图 1：北京公路学会秘书长 张骢)

随后，北方工业大学教授、博导于泉带来主旨报告《自动驾驶车辆事故深度分析及测试技术》。报告聚焦自动驾驶场景下的安全痛点，系统阐述了事故深度分析的方法体系与关键测试技术，为提升自动驾驶系统的可靠性与安全性提供了专业视角。



(图 2：北方工业大学教授、博导 于泉)

在技术分享环节，国际道路联合会（IRF）总干事 Gonzalo Alcaraz 以《从互联道路到协作移动性：欧洲车辆 - 道路协作

和自动驾驶安全的方法》为题，分享了欧洲在车路协同领域的先进经验与安全保障体系建设思路，为中外技术交流搭建了桥梁。随后，苏州科达智慧信控事业部总经理蒋松涛、北京云星宇交通科技股份有限公司梁昭伟、贵州流速智能车载设备制造有限公司彭展里、上海车云数据科技有限公司品牌经理宋礼秀等企业代表，分别从交通治理与道路安全视角、高速公路车路云一体化解决方案、智能驾驶范式革新、车路云数据应用实践等维度，带来了兼具理论深度与实践价值的分享，展现了国内企业在车路协同领域的技术探索与落地成果。

另外，展会期间，学会会员单位北京云星宇交通科技股份有限公司也积极参加了智能交通技术与设施展览活动。



(图 3：嘉宾合影)

本次论坛以“技术交流 + 经验分享”的形式，搭建了跨领域、跨行业的交流平台，既传递了国际前沿理念，也展示了国内车路协同产业的发展成果，为推动车路协同技术创新、完善自动驾驶安全体系、加速产业落地应用注入了新动能。后续，上海国

际交通工程展还将持续聚焦智能交通领域的热点议题，举办更多
高水平行业交流活动，助力交通行业高质量发展。

编辑：闫稳

审核：张骐